

آزمایشگاه ریاضی (آموزش Sage)

درس ششم:

جبر خطی و محاسبات عددی

مدرس: میثم مدنی madani@mehr.sharif.ir
دانشکده علوم ریاضی - دانشگاه صنعتی شریف

ترم اول سال ۱۳۹۱

نسخه ابتدایی (لطفا نظرات خودت و ایرادات فایل را ایمیل کنید)

آشنایی

□ تعریف بردار و ماتریس

$$A = \text{Matrix}([[1,2,3],[3,2,1],[1,1,1]])$$

$$w = \text{vector}([1,1,-4])$$

$$P=A*w$$

$$S=A+A$$

$$P=A-A$$

عمل ضرب، منها و جمع

عملیات برداری

- ❑ بردار روی حلقه اعداد گویا $\mathbf{u} = \text{vector}(\text{QQ}, [1, 3/2, -1])$
- ❑ بردار روی حلقه اعداد صحیح $\mathbf{v} = \text{vector}(\text{ZZ}, [1, 8, -2])$
- ❑ ترکیب خطی $2*\mathbf{u} - 3*\mathbf{v}$
- ❑ ضرب نقطه ای $\mathbf{u}.\text{dot_product}(\mathbf{v})$
- ❑ ضرب خارجی $\mathbf{u}.\text{cross_product}(\mathbf{v})$
- ❑ ضرب داخلی ماتریسی $\mathbf{u}.\text{inner_product}(\mathbf{v})$
- ❑ ضرب دو به دو $\mathbf{u}.\text{pairwise_product}(\mathbf{v})$
- ❑ نرم اقلیدسی $\mathbf{u}.\text{norm}()$
- ❑ نرم ۱ یا مجموع درایه ها $\mathbf{u}.\text{norm}(1)$
- ❑ نرم بینهایت یا مقدار ماکزیمم $\mathbf{u}.\text{norm}(\text{Infinity})$
- ❑ نرم فروبنیوس $\mathbf{A}.\text{norm}(\text{'frob'})$
- ❑ اجرای فرایند گرام اشمیت روی ماتریس $\mathbf{A}.\text{gram_schmidt}()$

ساخت ماتریس

- **A = matrix(ZZ, [[1,2],[3,4],[5,6]])** ماتریس ۲ در ۳ روی حلقه اعداد صحیح
- **B = matrix(QQ, 2, [1,2,3,4,5,6])** ماتریس ۲ در ۳ روی حلقه اعداد گویا (دوتا دوتا برمی دارد)
- **C = matrix(CDF, 2, 2, [[5*I, 4*I], [I, 6]])** ماتریس دو در دو روی اعداد مختلط با دقت ۵۳ بیت
- **Z = matrix(QQ, 2, 2, 0)** ماتریس ۲ در ۲ صفر روی حلقه اعداد صحیح
- **D = matrix(QQ, 2, 2, 8)** ماتریس قطری دو در دو با عناصر قطری هشت و بقیه صفر
- **E = block_matrix([[P,0],[1,R]])**, ماتریس بلوکی
- **II = identity_matrix(5)** ماتریس همانی با بعد ۵
- توجه شود I برای مولفه موهومی اعداد مختلط به کار می رود
- **J = jordan_block(-2,3)** ماتریس سه قطری ۳ بعدی با عناصر قطری -۲ و بالا و پایین قطر برابر ۱
- **var('x y z'); K = matrix(SR, [[x,y+z],[0,x^2*z]])** ماتریس با عناصر متغیر
- **L = matrix(ZZ, 20, 80, {(5,9):30, (15,77):-6})** ماتریس تنک ۲۰ در ۸۰ با تعیین دو درایه

عملیات روی ماتریس ها

- $A*v$
- $u*A$
- $A.iterates(v,6) == vB^0, vB^1, vB^2, vB^3, vB^4, vB^5$
- $F(x)=x^2+5*x-3$; $F(A)$
- $A.exp()$ محاسبه توان ماتریس
- $A.inverse() == A^{-1}$
- $A.transpose()$ ترانهاده
- $A.conjugate()$ مزدوج
- $A.conjugate_transpose()$
- $A.antitranspose()$
- $A.adjoint()$ الحاق ماتریس
- $A.restrict(V)$ تحدید به زیرفضای پایا

فضای ماتریس ها

- $M = \text{MatrixSpace}(\mathbb{Q}\mathbb{Q}, 3, 4)$ فضای ماتریس های ۳ در ۴
- $A = M([1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12])$
ایجاد یک ماتریس ۳ در ۴ در فضای مربوطه
- $M.\text{basis}()$ پایه
- $M.\text{dimension}()$ بعد
- $M.\text{zero_matrix}()$ ماتریس پوچساز
- $A.\text{pivots}()$ اندیس ستونهایی که فضای ستونی را تولید می کنند
- $A.\text{pivot_rows}()$ اندیس سطرهایی که فضای سطری را تولید می کنند

عملیات سطری ستونی

- ضرب یک سطر در عددی ثابت **A.rescale_row(i,a)**
- اضافه کردن مضربی از یک سطر به سطر دیگر **A.add_multiple_of_row(i,j,a)**
- جابه جایی دو سطر **A.swap_rows(i,j)**
- فرم اقلیدسی ماتریس **A.echelon_form()**

اجزاء ماتریس

- **A[i,j]** درایه مرتبط از ماتریس
- **A[i]** سطر مربوطه
- **A.row(i)**
- **A.column(j)** ستون مربوطه از ماتریس
- **A.list()** تبدیل ماتریس به یک بردار سطری با اولویت سطرها
- **A.matrix_from_columns([8,2,8])** ماتریس جدید که از ستونهای ذکر شده از ماتریس تشکیل می شود قبلی
- **A.matrix_from_rows([2,5,1])** ماتریس جدید که از سطرهای ذکر شده از ماتریس قبلی تشکیل می شود
- **A.matrix_from_rows_and_columns([2,4,2],[3,1])** ماتریس جدید که به ترتیب از سطرها و ستونهای ذکر شده از ماتریس قبلی تشکیل می شود
- **A.rows()** سطرها به صورت یک بردار در کنار هم می آیند
- **A.columns()** سطرها به صورت یک بردار در کنار هم می آیند
- **A.submatrix(i,j,nr,nc)** ماتریس جدید با شروع از دو عدد اول و با بعد از دو عدد دوم
- **A[2:4,1:7], A[0:8:2,3::-1]** ایجاد ماتریس جدید

ترکیب ماتریس ها و توابع عددی روی ماتریس

- **A.augment(B)** قرار دادن دو ماتریس در کنار هم و ایجاد ماتریس جدید
- **A.stack(B)** قرار دادن دو ماتریس روی هم و ایجاد ماتریس جدید
- **A.block_sum(B)** قرار دادن دو ماتریس به صورت بلوکی در عناصر قطری ماتریس همانی ۲ در ۲ و ایجاد ماتریس جدید
- **A.tensor_product(B)** ضرب تانسوری دو ماتریس
- **A.rank()**, بعد ماتریس
- **A.right_nullity()** پوچی راست
- **A.left_nullity() == A.nullity()** پوچی چپ
- **A.determinant() == A.det()** دترمینان
- **A.permanent()**, پرمیننت
- **A.trace()** رد یک ماتریس

سوالاتی در مورد خصوصیات ماتریس

- `.is_zero()` صفر بودن
- `.is_symmetric()` تقارنی بودن
- `.is_hermitian()`; هرمیتی بودن
- `.is_square()` مربعی بودن
- `.is_orthogonal()` متعامد بودن
- `.is_unitary()` یکه بودن
- `.is_scalar()` عدد بودن
- `.is_singular()` منفرد بودن
- `.is_invertible()` معکوس پذیر بودن
- `.is_one()` یک بودن
- `.is_nilpotent()` پوچ توان بودن
- `.is_diagonalizable()` قطری پذیر بودن

مقادیر و بردارهای ویژه

- **A.charpoly('t')==A.characteristic_polynomial() == A.charpoly()**
چند جمله مشخصه ماتریس با متغیر تعیین شده
- **A.fcp('t')** چند جمله مشخصه ماتریس با متغیر تعیین شده به صورت فاکتور شده
- **A.minpoly()** چند جمله ای مینیم
- **A.minimal_polynomial() == A.minpoly()**
- **A.eigenvalues()** لیست مقادیر ویژه با ذکر تکرار
- **A.eigenvectors_left()** بردارهای ویژه چپ
- **A.eigenmatrix_right()** ماتریس ویژه

تجزیه

- **A.jordan_form(transformation=True)** فرم جردن
- **A.smith_form()** تجزیه اسمیت
- **A.LU()** تجزیه LU
- **A.SVD()** تجزیه SVD
- **A.schur()** تجزیه شور
- **A.rational_form()**
- **A.symplectic_form()** فرم متقارن
- **A.hessenberg_form()** فرم هسنبرگ

محاسبات

اگر پاسخی برای دستگاه وجود نداشته باشد عبارت زیر را خواهیم داشت

Traceback (most recent call last): ...

ValueError: matrix equation has no solutions

برای حل دستگاه $XA=Y$ نیز از دستور زیر استفاده خواهیم کرد

`X=A.solve_left(Y)`

مقادیر ویژه و بردارهای ویژه

A = matrix([[0, 4], [-1, 0]])

A.eigenvalues ()

دستور **B.eigenvalues_left()** یک دنباله از سه تایی ها خواهد داد

(تکرار مقدار ویژه، بردار ویژه، مقدار ویژه)

B = matrix([[1, 3], [3, 1]])

B.eigenvalues_left()

[(4, [(1, 1)], 1), (-2, [(1, -1)], 1)]

حلقه های پایه

حلقه های صحیح، اعداد گویا، حقیقی

$AZ = \text{matrix}(ZZ, [[2,0], [0,1]])$

$AQ = \text{matrix}(QQ, [[2,0], [0,1]])$

$AR = \text{matrix}(RR, [[2,0], [0,1]])$

فرم اقلیدسی

$AQ.\text{echelon_form}()$

$AR.\text{echelon_form}()$

فضای برداری

- **V.dimension()** بعد
- **V.basis()** پایه
- **V.echelonized_basis()** فرم اقلیدسی شده
- **V.is_subspace(W)** زیر فضا بودن
- **V.is_full()** بعد مساوی درجه است
- **span([v1,v2,v3], QQ)** فضای تولید شده با بردارهای مشخص شده
- **A.row_space() == A.row_module()** فضای سطری
- **A.column_space()** فضای ستونی

فضای برداری

- $V.\text{quotient}(W)$ فضای خارج قسمت
- $V.\text{intersection}(W)$ اشتراک دو فضا
- $V.\text{direct_sum}(W)$ جمع مستقیم دو فضا
- $V.\text{subspace}([v1,v2,v3])$ زیر فضای تولید شده با بردارهای مشخص شده

تعریف فضای ماتریسی

میدان متناهی روی دو عنصر

GF(2)

فضای ماتریس های روی میدان دو عضوی

M = MatrixSpace(GF(2),4,8)

**A = M([1,1,0,0, 1,1,1,1, 0,1,0,0, 1,0,1,1, 0,0,1,0, 1,1,0,1, 0,0,1,1,
1,1,1,0])**

AA=M([range(32)])

A.rows()

A.columns()

ماتریس تنک و چگال

- `M = MatrixSpace(QQ, 100, sparse=True)`
- `A = M.random_element(density = 0.05)`
- چگال بودن ماتریس `.is_dense()`
- تنک بودن ماتریس `.is_sparse()`
- برگرداندن ماتریسی تنک از ماتریس داده `A.sparse_matrix()` شده
- برگرداندن بردارهای سطری چگال ماتریس `A.dense_rows()`

تمرینات

□ (تحویلی) ۱۰ تمرین از کتاب جبر خطی هافمن را با sage حل کنید (هر فصل یک تمرین)

پروژه